doi:10.6041/j.issn.1000-1298.2017.05.016

基于 GPU 的生态环境遥感评价模型并行化研究

李 林¹ 顾进锋¹ 宋安捷² 郑海宁¹ 曹 津¹ 朱德海¹ (1.中国农业大学信息与电气工程学院,北京 100083; 2.谢菲尔德大学计算机学院,谢菲尔德 S102TN)

摘要:通过基于 GPU 的生态环境遥感评价模型并行化研究,在深入分析 CPU + GPU 异构通用计算平台数据传输瓶 颈的基础上,设计了数据分片、异步传输的 GPU 图像处理框架。在此基础上,将碳固定量、草地退化指数和生态环境指数3个计算模型基于 CUDA 进行并行化实现,并通过实验验证了该技术方法的有效性,随着数据规模的变大, 碳固定量计算模型的加速比达到了 8.04 倍,草地退化指数计算模型的加速比达到了 12.21 倍,生态环境指数计算 模型的加速比达到了 7.45 倍。

关键词: 生态环境评价; 遥感; 并行化处理; GPU; CUDA

中图分类号: S2 文献标识码: A 文章编号: 1000-1298(2017)05-0135-07

Parallelization on Model of Ecological Environment Remote Sensing Evaluation Based on GPU

LI Lin¹ GU Jinfeng¹ SONG Anjie² ZHENG Haining¹ CAO Jin¹ ZHU Dehai¹

(1. College of Information and Electrical Engineering, China Agricultural University, Beijing 100083, China
 2. Department of Computer Science, University of Sheffield, Sheffield S102TN, UK)

Abstract: In order to solve the problem of the model's slowly processing speed of ecological environment remote sensing evaluation currently, a framework about GPU image processing was designed with data partitioning and scheduling asynchronous transmission which was based on the in-depth analysis about the data transmission bottleneck of heterogeneous CPU + GPU general computing platform. It included the carbon fixed quantity and grassland degradation index, whose intrinsic parallelism met the GPU computing features. For the above models, it was put forward based on CUDA parallel implementation. The core link of indexes for evaluation of ecological environment of remote sensing data standardization and weighted fusion of CUDA parallel module were implemented. Finally, the effectiveness of technical methods was verified through experiments, as the scale of data became larger, the parallel execution speed of three business models became faster, the speedup ratio of the fixed amount of carbon achieved a 12. 21 times execution rate lift; the speedup ratio of the index of grassland degradation achieved a 7. 45 times execution rate lift. At the same time, the speedup ratio was decreased as the number of input data files increased, equipment between I/O was still the main factor which restricted the running efficiency of the algorithm.

Key words: ecological environment evaluation; remote sensing; parallel processing; GPU; CUDA

引言

当前生态环境问题愈加严峻,为了使相关部门 及时发现问题并采取相应措施,实时、准确且综合地 进行生态环境遥感评价具有重要意义^[1-4]。随着遥 感卫星传感器技术的飞速发展,遥感数据体量的急 剧增长,模型处理速度成为生态遥感评价的瓶 颈^[5-7]。近年来,随着 GPU 设备的可编程^[8]能力迅

基金项目: 国家自然科学基金项目(31471762)

作者简介: 李林(1963—), 女, 教授, 博士生导师, 主要从事软件工程和软件自动化研究, E-mail: lilincau@ 126. com

收稿日期: 2016-08-31 修回日期: 2016-10-19

通信作者:朱德海(1962一),男,教授,博士生导师,主要从事 3S 技术及其在农业和国土资源中的应用研究,E-mail: zhudehai@ cau. edu. cn

速提升,且应用范围不断扩大,作为通用的高性能大规模并行处理器,GPU具有高密度运算、并行性高、 相对体积较小且高性价比等特点,为遥感数据的处 理加速提供了一个极具潜力的技术手段^[9-11]。针 对此问题,LIU等^[12-13]提出一种数据块划分读取机 制,赵进等^[14-16]提出基于 GPU 的遥感并行化处理, 模型处理速度有了一些提高,但 CPU 与 GPU 之间 PCI-E/AGP 总线的带宽远低于显存总线,仍然是 生态遥感评价的瓶颈。

本文面向 GPU 的生态环境遥感评价模型并行 化分析与研究,设计数据分片、异步传输的 GPU 图 像处理框架,避免过多访问主机内存来提高执行效 率,将碳固定量、草地退化指数和生态环境指数 3 个计算模型基于 CUDA^[17-22]进行并行化实现,并 通过实验验证该技术方法的有效性。

1 并行化处理框架设计

1.1 计算任务流程优化策略

1.1.1 数据分割调度

数据块划分读取机制,通常作为处理类似问题 场景下的主流解决方案。首先,作为存放在外部存 储器中遥感影像和主机内存之间的数据传输单位, 将原始的遥感影像划分为若干数量固定的数据块 (Block),如图1所示,每个数据块包含一定数量的 栅格像元数据。该数据块划分机制,可以通过调整 数据块的大小来适配实际应用中不同配置的软硬件 系统。



在大图像处理中磁盘 I/O 仍是计算效率的主要 瓶颈,按照上述划分机制,还是不利于外部磁盘 I/O 次数的有效减少。该方案的弊端在于当数据写入到 某一块时,其写入顺序从块的起始地址写,将块的第 1 行数据写入,当要进行接下来块的第 2 行数据写 入时,数据块中第 1 行和第 2 行存放位置不连续,间 隔通常为

$$s = IC \tag{1}$$

式中 I----图像宽度

C——通道类型(32R 图像取 4,16U 和 16S 图像取 2,8U 图像取 1)

在数据块换行读写时必须先移动文件指针,读 取一块需要移动3次文件指针。整幅图像的读写需 要移动至少 Blocks ×3(Blocks 为数据块数)次文件 指针,这样的磁盘 I/O 次数非常大。本文对此提出 一种改进型方案,如图2所示。





改进后的分块方法由每次读取源影像数据的像 元行数来确定,可以通过设定内存数据块的大小间 接获得每次读取的行数。数据块的大小为

$$S = WHC \tag{2}$$

式中 W、H——数据块宽度和高度

可知每次要读取的影像像元行数(R)为

$$R = WH/I \tag{3}$$

采用这种分块方法既降低了程序的逻辑复杂 度,又大大减少了磁盘 I/O 的次数。对比原来的分 块方法,运算效率大大提高,整个计算处理过程中的 数据流模型如图 3 所示。



图 3 遥感影像分割调度数据流模型 Fig. 3 Model of data flow for remote sensing image segmentation and scheduling

1.1.2 数据异步传输

通常应用程序需要在 I/O 环节将数据由外部磁 盘读入内存,再从内存将数据复制到 GPU 设备显 存,之后才是 GPU 对数据进行并行处理,整个流程 按照图 4 所示时序进行。可以看出,在应用程序执 行各设备之间的 I/O 过程中,GPU 运算资源始终处 于空闲状态;同理,在 GPU 执行运算操作时,主机的 运算资源也在闲置。

逻辑上每一数据块的处理过程都是相互独立 的,可以让主机对数据块的 I/O 和 GPU 设备对于数 据块的运算处理这两个在逻辑上相互独立的操作过 程"并行"执行。从 GPU 设备的运算执行角度,这种 策略可以称为运算数据的"异步传输"。



Fig. 4 Task execution timing diagram

这里引入缓存池(Buffer pool)的概念,即在主 机内存中申请一定容量的存储空间,作为数据块由 外部磁盘到 GPU 设备显存的中转站,缓存池的大小 通常由数据块的大小来决定。在此基础上,通过引 入 CPU 的多线程机制来实现数据 I/O 和 GPU 数据 运算的同步执行:第1种线程负责主机内存按块同 磁盘中的遥感影像数据进行 I/O 操作,将待处理数 据读入缓存池或将缓存池中结果数据写回磁盘文 件:第2种线程负责主机内存与 GPU 显存的 I/O 以 及调用 GPU 执行运算,将缓存池中数据块复制到 GPU 显存执行运算或将运算结果写回缓存池。其 中,2种线程之间的通信和同步操作通过设置信号 量以及资源锁的方式来实现。通过这种异步传输、 同步执行的处理策略,在继承了数据块划分思想的 同时,还有效发挥了主机 CPU 强大的逻辑处理功 能,提高了资源利用率和计算任务执行效率。数据 异步传输模型如图5所示。



图 5 GPU 数据异步传输模型

Fig. 5 Model of GPU data asynchronous transfer

通过上述异步传输-同步执行的数据调度及运 算执行策略,实现了一种双重并行的处理机制:在计 算任务执行过程中,从微观层面上来看,GPU内部 同时启动数百上千个独立线程对其中的数据进行并 行化运算处理;从更宏观层来看,整个系统中设备及 存储器间的数据 I/O 操作和 GPU 运算处理操作也 是同时进行的。从图 6 可以看出,整个计算任务执 行过程中外部磁盘和主机内存的 I/O 环节占据了整 个过程中绝大部分的时间消耗,通过异步传输机制, 内存与 GPU 的 I/O 以及 GPU 运算这部分的时间消 耗完全被覆盖,相比原有方案中各环节完全顺序执 行提升了可观的时间效率。

1.2 GPU 处理框架实现

基于上述所提出的方案和优化策略,本文实现





的遥感栅格影像 GPU 并行处理编程框架如图 7 所 示。首先,对 CUDA 环境进行初始化并在内存中开 辟一组固定大小(根据主机内存以及 GPU 设备显存 实际情况在程序中设定)的存储空间作为数据块缓 存池(Buffer pool);然后创建2个线程,一个用于处 理磁盘和内存缓存池的数据 I/O,称作线程 A,另一 个负责将缓存池的数据同 GPU 设备显存进行 I/O 操作并执行 GPU 运算,称作线程 B。每一个数据块 缓存都包含3种状态,分别是Ready_to_read、Ready_ to_write 以及 Ready_to_process,其中: Ready_to_read 状态表示该数据块缓存可以进行新数据读入,即可 以从磁盘读取一个数据块到该缓存空间;Ready_to_ write 状态表示该数据块缓存中的数据可以写回到 磁盘文件中;Ready_to_process 状态表示该数据块缓 存中的数据已经读取完毕,可以放入 GPU 执行运算 处理。

通过在程序中设置 Is_IO_Done 和 Is_Process_ Done 2 个全局变量来记录并控制线程 A 和线程 B 的执行状态:当 GPU 运算执行完毕且缓冲池中无等 待处理的数据时,Is_Process_Done 为真值,程序调用 Pthread_join 方法将线程 B 终结;同理当磁盘数据读 取完毕时,Is_IO_Done 为真值,应用程序将调用 Pthread_join 方法终结线程 A。最后程序执行 Return 结束运行。

2 生态环境遥感评价模型 GPU 并行化

2.1 指标数据提取 GPU 并行化

本文选取了碳固定量和草地退化指数2个指标的估算模型进行分析,结合 GPU 通用计算软硬件技术特性,针对上述2个模型分别进行并行化设计,并 给出其实现方案。

2.1.1 碳固定量

碳固定量指标估算模型由光合有效辐射和光合 有效辐射吸收比例计算植被吸收的光合有效辐射指 标;利用植被分类和温度计算光能利用率指标;再由 光合有效辐射和光能利用率,根据模型计算得到碳 固定指标。其中,光能利用率模型依据的原理是,植 被净第一性生产力主要由植被所能吸收的光合有效





Fig. 7 Flow chart of GPU parallel processing framework for remote sensing image

辐射(S_{APAR})及其光能利用率(ε)2个变量来确定。 $S_{NPP}(x,t) = S_{APAR}(x,t)\varepsilon(x,t)$ (4)

式中 t----时间

x----空间位置

 ε(x,t)—像元 x 在 t 月份实际光能利用率 中间计算环节中的植被吸收光合有效辐射 (S_{APAR})和实际光能利用率(ε),以及最终植被净初 级生产力(S_{NPP})的计算过程中,均以栅格像元值为 基本数据表示和计算单位,并对之进行浮点乘积运 算。每个像元的处理过程完全一致,且又相互独立, 非常适合 GPU 的细粒度数据并行计算。基于 CUDA 平台语言编写对应由 GPU 执行并行计算函 数,实现碳固定量指标估算模型的 GPU 并行化处 理。

2.1.2 草地退化指数

基于植被覆盖度的草地退化指数的计算方法 为:输入评价时段 D_{NVDI} 及参考时段 D_{NVDI}数据,得到 草地退化指数指标数据

$$D_{GDI} = (F - F_{ref}) / F_{ref}$$
(5)

式中 F----草地覆盖度

F_{ref}——参考年的草地覆盖度

覆盖度 F 的计算公式为

 $F = (D_{NDVI} - D_{NDVI \min}) / (D_{NDVI \max} - D_{NDVI \min})$ (6) 草地覆盖度 F 由该对应时段的 D_{NVDI}数据计算 得出,并对覆盖度指标做归一化处理。其中 D_{NVDI max} 和 D_{NVDI min}分别对应该时段 N 栅格影像数据像元最 大值和最小值。分别算出各自对应点草地覆盖度数 据与草地退化指数,均以栅格像元值为基本数据表 示和计算单位,并对之进行浮点乘积运算。每个像 元的处理过程完全一致,且又相互独立,非常适合 GPU 的细粒度数据并行计算。基于 CUDA 平台语 言编写对应的由 GPU 执行的并行计算函数,实现草 地退化指数指标估算模型的 GPU 并行化处理。

2.2 生态环境健康指数计算 GPU 并行化

生态环境遥感评价的结果数据用生态环境健康 指数(EEHI)表示。生态环境健康指数采用质量指 数法计算,即 EEHI 是所有经标准化处理后的二级 指标值的加权和,计算公式为

$$E_{EEHI} = \sum_{j=1}^{n} I_j W_j \tag{7}$$

式中 n——评价体系中指标总数

I_i——第*j*个指标标准化后的值

W_i——第*j*个指标的权重

由于指标体系中的各项评价指标的类型较为复杂,单位也有很大差异,直接进行加权处理是不合适的,也无实际意义,为了简便、明确和易于计算,有必要进行各项指标的标准化,在对各指标进行量纲统一时,对参评因子进行标准化,取值设定在0~1之间。积极健康指标因子和消极健康指标因子的得分计算公式分别为

$$A_{ij} = (X_{ij} - X_{j\min}) / (X_{j\max} - X_{j\min})$$
(8)

$$N_{ii} = (X_{i\max} - X_{ii}) / (X_{i\max} - X_{i\min})$$
(9)

 $N_{ij} = (X_{j \max} - X_{ij}) / (X_{j \max} - X_{j \min})$ 式中 X_{ii} — 评价因素的指标值

X_{j max}、X_{j min}——指标因子的最大值和最小值

生态评价指标分为积极和消极两种属性,相应 的标准化计算公式也有所不同,因此需要分别加权 融合实现两种指标的标准化核函数,并通过在主程 序中设置专门的枚举型变量来决定调用对象。基于 CUDA 平台语言编写对应由 GPU 执行并行计算函 数,实现生态环境健康指数估算模型的 GPU 并行化 处理。

2.3 并行模型整体实现

上述研究得出了生态环境遥感评价 3 个业务模型基于 CUDA 的 GPU 并行处理实现方案,结合遥感栅格影像 GPU 并行化处理基础框架,可以得出并行计算模块的整体架构,模块功能界面如图 8 所示。 在视图层,应用. NET WPF 技术实现 UI 界面,完成 业务流程交互和基本的数据展示功能;在 GPU 并行 计算模型具体实现中,GPU 设备端数据处理模块及 线程管理均基于 CUDA Toolkit 实现;基于遥感栅格数 据通用处理库 GDAL 实现栅格文件的创建、属性设 置、按块像元读写和相关数值统计(像元最大值、最小 值、均值等),CPU 端线程管理采用 Windows 平台下 基于 POSIX 标准的线程操作库 Pthread-w32,两者共 同构成计算模块的数据 L/O 及设备任务调度层。



图 8 GPU 并行模型结构 Fig. 8 GPU parallel model structure

3 实验与结果分析

3.1 实验环境

进行碳固定量、草地退化指数和生态环境健康 指数3个改进业务计算模型的执行分析,实验数据 按照包含遥感栅格影像数据分辨率和文件体积的不 同,分为3个数据集:641×1116(单幅3.5 MB)、 7691×7831(单幅115 MB)、16463×14399(单幅 315 MB)。

现今业界通用的并行加速比是一个度量并行处 理性能的关键参数,它可以直观显示出在并行机上 利用并行算法求解实际问题所能获得的好处。对于 求解相同规模的同一应用问题,并行算法的加速比 可定义为

$$S_{\rm p} = T_{\rm s}/T_{\rm p} \tag{10}$$

式中 T_s——最优串行算法在 CPU 上的运行时间

T_p——并行算法在 GPU 上的运行时间

S_p——算法并行化后获得的加速比

因此,本系统应用实验将3个业务模型的原有 程序和并行化程序在3个数据集上分别运行进行结 果对比。实验环境如表1所示。

表1 实验环境

Tab.1 Experiment environment

CPU	Intel 酷睿 i3-3240 3.4 GHz	
硬盘	500 GB	
内存	4 GB	
	型号:ASUS GT640	
GPU	显存:1024 MB	
	CUDA 核心数:384	

3.2 实验结果

(1)碳固定量计算模型

每次输入数据为4张单幅栅格影像数据,实验 结果如图9所示。





每次输入数据为2张单幅栅格影像数据,实验 结果如图 10 所示。



(3) 生态环境健康指数计算模型

每次输入数据为6张单幅栅格影像数据以及每 个指标的对应权重序列,实验结果如图11所示。



3.3 结果分析

(1)3个业务模型执行状况的并行化加速在数据量较小的情况下效果不明显,这是由于在数值计算复杂度不高的情况下,CPU凭借本身的计算能力可以应对小数据量的处理任务,此时并未发挥出GPU并行算法的优势,再加上数据L/O的时间消耗,并未在数据处理环节显示出优势。

(2)在单次任务输入文件增多的情况下,数据 块大小不变时,I/O 次数必然增多,并且每次数据 I/O 均需要跨越多个文件,在此期间磁盘数据指针 需反复跨越寻找定位数据,总体增加了时间消耗,设 备间 I/O 仍是制约效率提升的重要瓶颈。 (3)3个业务模型执行状况的并行化加速比随 着数据规模的变大而提升。同等数据量进行对比, 草地退化指数计算模型算法的加速比最明显,其次 是碳固定量计算模型算法的加速比,然后是生态环 境健康指数计算模型算法的加速比;与原有实验方 案进行效果对比,641×1116(单幅3.5 MB)数据量 下,加速比分别(顺序依次为碳固定量计算模型、草 地退化指数计算模型和生态环境健康指数计算模 型,下同)达到了2.44 倍、3.49 倍和2.03 倍;7691 × 7831(单幅115 MB)数据量下,加速比分别达到了 5.83 倍、8.81 倍和4.96 倍;16463×14399(单幅 315 MB)数据量下,加速比分别达到了8.04 倍、 12.21 倍和7.45 倍。

4 结束语

为了减少大图像处理中磁盘 I/O 的次数,改进 了数据分割调度数据流方案。为了提高 GPU 影像 并行处理速度,提出异步传输 - 同步执行的数据调 度及运算执行策略,实现了一种双重并行的处理机 制。最后通过实验与原有方案进行效果对比,新算 法达到了7~12 倍的加速比。该方法有效提高了遥 感数据的处理速度,为实时、准确且综合地进行生态 环境遥感评价提供了强有力的技术支持,方便相关 部门及时发现问题并采取相应措施,具有实际应用 价值。

参考文献

- 1 张永瀚, 孙瑞志, 李林,等. 生态环境遥感评价模型库系统平台构建研究[J/OL]. 农业机械学报, 2015, 46(增刊):267-273. http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/view_abstract.aspx? file_no = 2015S043&flag = 1. DOI:10.6041/j.issn.1000-1298.2015.S0.043.
- ZHANG Yonghan, SUN Ruizhi, LI Lin, et al. Research of remote sensing evaluation model library platform of ecological environment[J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2015, 46 (Supp.): 267 273. (in Chinese)
- 2 ZHANG Y, WANG J, GONG W, et al. Eco-environmental quality evaluation and dynamic ecological patterns for Songhua River watershed in Harbin Section, China[J]. Nature Environment & Pollution Technology, 2014, 13(4):725-730.
- 3 XU M, ZHU Y, LÜ H, et al. Eco-environmental quality evaluation of Huaibei Plain [J]. Proceedings of the International Association of Hydrological Sciences, 2015, 368:436-441.
- 4 史舟,梁宗正,杨媛媛,等.农业遥感研究现状与展望[J/OL].农业机械学报,2015,46(2):247-260. http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/view_abstract.aspx? file_no = 20150237&flag = 1. DOI:10.6041/j.issn.1000-1298.2015.02.037. SHI Zhou, LIANG Zongzheng, YANG Yuanyuan, et al. Status and prospect of agricultural remote sensing[J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery,2015, 46(2):247-260. (in Chinese)
- 5 尚松浩, 蒋磊, 杨雨亭. 基于遥感的农业用水效率评价方法研究进展[J/OL]. 农业机械学报, 2015, 46(10):81-92. http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/view_abstract.aspx? file_no = 20151013&flag = 1. DOI:10.6041/j.issn.1000-1298. 2015.10.013.

SHANG Songhao, JIANG Lei, YANG Yuting. Review of remote sensing-based assessment method for irrigation and crop water use efficiency [J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2015, 46(10):81 - 92. (in Chinese)

6 韩鹏鹏,黄进良,李仁东,等. 基于面向对象的坑塘遥感监测与动态分析[J/OL]. 农业机械学报, 2015, 46(1):272 - 277. http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/view_abstract.aspx? file_no = 20150138&flag = 1. DOI:10.6041/j.issn.1000-1298. 2015.01.038.

HAN Pengpeng, HUANG Jinliang, LI Rendong, et al. Remote sensing monitoring and dynamic analysis of ponds based on objectoriented rules [J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2015, 46(1):272 - 277. (in Chinese)

7 杨宁,张荣标,张永春,等. 基于微生物生态效益的土壤肥力综合评价模型[J/OL].农业机械学报,2013,44(5):108 – 112.http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/view_abstract.aspx? file_no = 20130520&flag = 1. DOI:10.6041/j.issn.1000-1298.2013.05.020.

YANG Ning, ZHANG Rongbiao, ZHANG Yongchun, et al. Soil fertility synthesis evaluation model based on ecological benefit of microorganism[J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery,2013, 44(5):108 - 112. (in Chinese)

- 8 刘旭春,李德龙,刘津,等. 基于可编程 GPU 的遥感影像快速处理研究[J]. 测绘通报, 2013(6): 22-26. LIU Xuchun, LI Delong, LIU Jin, et al. The study of fast processing of remote sensing images based on programmable graphics process unit[J]. Bulletin of Surveying and Mapping, 2013(6): 22-26. (in Chinese)
- 9 袁涛,马艳,刘定生. GPU 在遥感图像处理中的应用综述[J]. 遥感信息,2012,27(6):110-117. YUAN Tao, MA Yan, LIU Dingsheng. Review of GPU applications in remote sensing image processing[J]. Remote Sensing Information, 2012,27(6):110-117. (in Chinese)
- 10 陈超,陈彬,孟剑萍. 基于 GPU 大规模遥感图像的几何校正[J]. 指挥信息系统与技术, 2012, 3(1): 76-80.
 CHEN Chao, CHEN Bin, MENG Jianping. Geometric correction of remote sensing image based on graphic processing unit[J].
 Command Information System and Technology, 2012, 3(1): 76-80. (in Chinese)
- 11 周海芳, 赵进. 基于 GPU 的遥感图像配准并行程序设计与存储优化[J]. 计算机研究与发展, 2012, 49(增刊1):281-286.
 - ZHOU Haifang, ZHAO Jin. Parallel programming design and storage optimization of remote sensing image registration based on GPU[J]. Journal of Computer Research and Development, 2012, 49(Supp. 1):281 286. (in Chinese)
- 12 LIU Y, CHEN B, YU H, et al. Applying GPU and POSIX thread technologies in massive remote sensing image data processing [C] //2011 19th International Conference on Geoinformatics, 2011:1-6.
- 13 CHRISTOPHE E, MICHEL J, INGLADA J. Remote sensing processing: from multicore to GPU[J]. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations & Remote Sensing, 2011, 4(3):643-652.
- 14 赵进. 基于 GPU 的遥感图像并行处理算法及其优化技术研究[D]. 长沙:国防科学技术大学, 2011. ZHAO Jin. Study of remote sensing image parallel processing algorithms based on GPU and optimization techniques [D]. Changsha: National University of Defense Technology, 2011. (in Chinese)
- 15 LIU P, YUAN T, MA Y, et al. Parallel processing of massive remote sensing images in a GPU architecture [J]. Computing & Informatics, 2014, 33(1):197-217.
- 16 徐如林,周海芳,姜晶菲.基于 GPU 的遥感图像 IHS 小波融合并行算法设计与实现[J].计算机工程与科学,2012,34(8):135-141.
 XU Rulin, ZHOU Haifang, JIANG Jingfei. Design and implementation of a parallel algorithm of the IHS- and wavelet-based image

AU Rulin, ZHOU Haitang, JIANG Jingtei. Design and implementation of a parallel algorithm of the IHS- and wavelet-based image fusion for remote sensing based on GPU[J]. Computer Engineering & Science, 2012, 34(8): 135 - 141. (in Chinese)

- 17 NVIDIA. Nvidia cuda programming guide: Version 3.2[CP]. NVIDIA Corporation, 2010.
- 18 ABOUALI M, TIMMERMANS J, CASTILLO J E, et al. A high performance GPU implementation of surface energy balance system (SEBS) based on CUDA - C[J]. Environmental Modelling & Software, 2013, 41(3):134 - 138.
- 19 DAWSON L, STEWART I. Improving ant colony optimization performance on the GPU using CUDA [C] // IEEE Congress Evolutionary Computation, 2013:1901 1908.
- 20 郭一汉.基于 CUDA 的实时图像拼接技术研究[D]. 长沙:国防科学技术大学, 2011. GUO Yihan. Real-time image mosaic based on CUDA[D]. Changsha: National University of Defense Technology, 2011. (in Chinese)
- 21 姚平. CUDA 平台上的 CPU/GPU 异步计算模式[D]. 合肥:中国科学技术大学, 2010.
- 22 赵春江.农业遥感研究与应用进展[J/OL].农业机械学报,2014,45(12):277-293.http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/view_abstract.aspx? file_no = 20141241&flag = 1. DOI:10.6041/j.issn.1000-1298.2014.12.041.
- ZHAO Chunjiang. Advances of research and application in remote sensing for agriculture [J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2014, 45(12):277 293. (in Chinese)