DOI:10.3969/j.issn.1000-1298.2010.01.005

气压驱动式自动换挡执行机构优化设计*

王 阳 席军强 赵熙俊 陈慧岩 (北京理工大学机械与车辆学院,北京 100081)

【摘要】 提出了一种纯气动 AMT 自动换挡系统设计方案,并运用气体热力学和动力学相关理论建立换挡气缸热力学模型。依据整车换挡指标的变化特点,设计 Simulink 环境下的仿真试验,检测了不同换挡气缸设计尺寸 对腔室压力变化率和腔室建压时间的影响,确定了换挡气缸优化设计目标和影响参数指标。最后,通过正交平衡 优化试验方法,实现气动 AMT 换挡系统执行气缸的优化设计。

关键词:重型商用车辆 气动仿真 优化设计 自动机械变速器 中图分类号: U463.212 文献标识码: A 文章编号: 1000-1298(2010)01-0023-06

Optimal Design of Pneumatic Automatic Transmission Actuator

Wang Yang Xi Junqiang Zhao Xijun Chen Huiyan

(School of Mechanical Engineering, Beijing Institute of Technology, Beijing 100081, China)

Abstract

A pure AMT pneumatic automatic transmission actuator is designed, and the theoretical thermodynamic model of the shifting cylinder is set up by using the gas thermodynamics and kinetics. Based on changing characteristics of shift indicators in vehicle, the Simulink simulation is designed. Through testing different shift cylinder size impacting on the rate of change of chamber pressure and set up time of chamber pressure, clear shift cylinder optimization design objectives are established. Finally, through a balanced optimization of orthogonal test method, optimal design of AMT implementation pneumatic cylinder transmission system is achieved.

Key words Heavy-duty commercial vehicle, Aerodynamic simulation, Optimal design, Automated mechanical transmission

引言

重型商用车辆装用多挡变速器,可以充分发挥 发动机的动力特性和经济特性,改善整车的燃油经 济性。但同时带来了操纵繁琐,易造成驾驶员误操 作等问题^[1]。自动机械变速器(AMT),只须在原固 定轴式机械变速器的基础上加装自动变速操纵系统 (ASCS)就可实现,这既保留了传统机械变速器传动 效率高、工作可靠、结构简单的优点,又降低了驾驶 员的劳动强度^[2-3]。 气压传动具有结构紧凑、多阀组合与机械电子 高度结合的特点^[4-5]。同时在重型商用车辆上因刹 车等系统的需要均装有充足的气源。因此以压缩空 气作为驱动力的自动变速器具有无需增加动力源、 减轻驾驶员劳动强度、提高整车燃油经济性的优点。

本文在介绍某重型商用车辆多挡变速器结构特 点的基础上,设计集选位、换挡功能于一体的纯气动 换挡执行机构。通过建立换挡气缸的热力学模型, 并运用仿真技术对该执行机构的优化设计原理、关 键尺寸的设计目标进行详细的论述。最终通过实车

收稿日期:2009-02-26 修回日期:2009-04-16

^{*} 国家"863"高技术研究发展计划资助项目(2006AA110115)

作者简介:王阳,博士生,主要从事车辆传动及其控制技术研究,E-mail: wyang@ bit.edu.cn

通讯作者:席军强,副教授,主要从事车辆传动及其控制技术研究,E-mail: xjq@ 263. net

试验对所设计的气动换挡系统进行功能性测试。

1 气动 AMT 换挡执行机构设计方案

某重型 12 挡牵引车辆的整车动力传动系统如 图 1 所示。发动机输出动力经离合器、12 挡变速器、 车后桥差速器传递至车轮。其中 12 挡变速器由 3 部 分组成:主箱、高低挡切换副箱(R 箱)、插入式副箱(S 箱)。主箱有 4 个挡位,高低挡切换副箱和插入式副 箱各有 2 个挡位:H 挡和 L 挡。通过主箱和插入式副 箱的组合可实现 6 个挡位,再配合高低挡切换副箱的 H 挡和 L 挡,可实现 12 个挡位的换挡^[6]。



Fig. 1 Transmission of power train about heavy truck

依据该变速器的结构特点,所设计的整套气动 选换挡机构如图2所示。在该气自动选换挡控制系 统中共有 11 个电磁阀,其中 S1、S2、S3 为主箱换挡 电磁阀,S4、S5、S6 为主箱选挡电磁阀,S7、S8 为 S 箱换挡电磁阀,S9、S10 为 R 箱换挡电磁阀。



about pneumatic execution system

 1.限压阀 2. 气源 3. R 箱换挡缸 4. R 箱 H 挡开关 5. R 箱 L 挡开关 6. 主箱选挡位移传感器 7. 主箱换挡位移传感器 8. S 箱 H 挡开关 9. S 箱 10. S 箱 L 挡开关 11. S 箱换挡缸
 12. 主箱选位缸 13. 主箱 14. 主箱换挡缸 15. R 箱 16. 主气 源气路

同时,在整个气动系统的主气路中,加入了高速 响应开关阀 S11。在换挡过程的不同阶段,通过改 变高速响应开关阀 S11 的 PWM 脉宽,调整各换挡 腔的供气流量,以满足换挡过程控制的需要。换挡 过程中,各变速箱换挡电磁阀的逻辑关系如表1 所 示。

	表 I	MP121B 受速器各扫位受速相换扫电磁逻辑大系
Гab. 1	Chart	t on selection and shift operating logic of MPT21B gearbox

主箱换挡逻辑					主箱选挡逻辑			S、R 箱换挡逻辑				
换挡位	S1	S2	S3	选挡位	S4	S5	S6	换挡位	S7	S8	S9	S10
2/4 挡	•			1/2 挡	•		•					
1/3 挡		•		3/4 挡	•			H 挡	•		•	
N 挡	•		•	R 挡		•		L 挡		٠		•

注:●表示电磁阀处于打开状态。

图 3 为主箱气自动集成选换挡执行机构外观 图。连接箱体固定换挡气缸和选挡气缸,保护换挡 指免受外界干扰。打开连接箱体顶盖,可以监测换 挡指运动情况,及时排查换挡异常,运动干涉等问



图 3 集成选换挡执行机构外观图 Fig. 3 Show of the pneumatic execution system 1. 连接箱体 2. 换挡气缸 3. 选挡气缸

题。

图 4 为选换挡执行机构内部运动原理图。换挡



图 4 集成选换挡执行机构内部运动原理图 Fig. 4 Working principle of the pneumatic execution system

1. 换挡位置传感器拨叉
 2. 换挡框
 3. 换挡气缸活塞
 4. 换挡
 指
 5. 选挡气缸活塞
 6. 选挡位置传感器拨叉
 7. 选挡框

时,换挡气缸活塞杆带动换挡框、换挡指横向运动, 同时换挡指在纵轴方向没有束缚;选挡时,选挡活塞 带动选挡框、换挡指纵向运动,横向没有束缚。换挡 缸和选挡缸均为3位气缸,两者的协调配合,使换挡 指实现"王"字型运动。同时,选挡拨叉和换挡拨 叉,将换挡指的直线平动转换为定轴转动,通过角位 移传感器将换挡指的选换挡行程值反馈给电控单 位,以监测选换挡动作的进行情况。

2 热力学建模分析

换挡过程的不同时刻,换挡气缸总有一个腔室 接通气源,另一个腔室与大气相通。气体流进或流 出将导致腔室容积、腔内气体质量的变化。因此,换 挡过程的热力学分析可以归结为对变容积、变质量 系统的充放气过程的研究^[7-8]。图5为换挡气缸在 换挡过程中,工作腔、排气腔的热力学特征说明图。 其中:I腔为驱动腔,推动活塞向目标挡位运动;II 腔为排气腔,随着活塞杆的运动腔室容积变小并排 气。



Fig. 5 Thermodynamic principle of shift cylinder

各腔室压力、腔室温度、腔室活塞有效横截面 积,分别用 p_1 、 T_1 、 A_1 ; p_2 、 T_2 、 A_2 表示。气源压力为 p_i ,大气压力为 p_0 。

换挡过程中, I 腔可以认为是一个绝热充气过 程的驱动腔, Ⅱ 腔为一个有限容积气容绝热放气过 程的排气腔。根据变质量系统的热力学方程式, 它 们的能量方程式为

$$kRT_{1}dM_{1} = A_{1}xdp_{1} + kp_{1}A_{1}dx$$
(1)

$$-kRT_2 dM_2 = kp_2A_2 d(L-x) + A_2(L-x) dp_2 (2)$$

驱动腔的进气质量流量为

$$Q_{m1} = \mathrm{d}M_1/\mathrm{d}t \tag{3}$$

排气腔室的质量流量为

$$Q_{m2} = - \mathrm{d}M_2/\mathrm{d}t \tag{4}$$

根据牛顿第二定律换挡气缸活塞的运动学方程 可表示为

$$M_{w} \frac{\mathrm{d}^{2} x}{\mathrm{d} t^{2}} = p_{1} A_{1} - p_{2} A_{2} - F - F_{f}$$
(5)

由式(1)~(5)可以得到换挡气缸的数学模型, 该模型可以反应出在换挡过程中各腔室的气压变 化,换挡活塞的运动速度变化情况。

$$\begin{cases} \frac{dp_1}{dt} = \frac{kRT_sQ_{m1}}{V_1} - \frac{kp_1}{V_1} \frac{dV_1}{dt} \\ \frac{dp_2}{dt} = -\frac{kRT_sQ_{m2}}{V_2} - \frac{kp_2}{V_2} \frac{dV_2}{dt} \\ \frac{du}{dt} = (p_1A_1 - p_2A_2 - F - F_f) \frac{1}{M_u} \\ \frac{dx}{dt} = u \end{cases}$$
(6)
$$I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi D^2 / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi (D^2 - d^2) / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi (D^2 - d^2) / 4 \qquad A_2 = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi (D^2 - d^2) / 4 \\ I = \pi (D^2 -$$

M_w——活塞杆与换挡指的总质量

3 Simulink 环境下热力学仿真

依据第2节所建立的换挡气缸热力学模型,运用 Matlab 软件中的 Simulink 相关模块,可以得到驱动腔压力 p₁,排气腔压力 p₂,活塞杆运动速度 u 对应时间 t 的关系曲线。依此得出换挡气缸进排气口有效面积、腔室圆周直径、活塞与气缸壁间摩擦力对换挡过程驱动腔建压时间、驱动腔压力波动情况的影响,换挡气缸热力学模块的框图如图6所示。



基于该仿真模型,分别进行了两组换挡气缸结构参数的仿真工作:①换挡气缸缸径70mm,活塞杆 直径22mm,有效截流面积5mm²。②换挡气缸缸径 60mm,活塞杆直径30mm,有效截流面积8mm²。

仿真中所用到的符号及其含义如表2所示。两

组不同换挡缸设计尺寸的仿真曲线如图7所示。

表 2	仿真模型所用参数说明	

Tab. 2 Parameter	s description o	of simulation model
------------------	-----------------	---------------------

参数	数值
比热比 k	1.4
气体常数 R	287
环境温度 T _x /K	293
驱动腔间隙位移 x_0 /mm	5
换挡气缸缸径 D/mm	70,60
活塞杆直径 d/mm	22,30
活塞的行程 L/mm	50
换挡机构总质量 M_w/kg	16
摩擦阻力 F_f /N	259
临界压力比 6	0.2
有效截流面积 $A_{\rm e}/{\rm mm}^2$	5,8

从图 7 可以看出:①当换挡缸径设计尺寸 D/d 较大,腔室有效截流面积 A。较小时,气缸建压时间 0.12 s,驱动腔压力增加平缓,气缸活塞运动平稳, 运动速度峰值为 1.8 m/s,如图 7a 所示。②当换挡 缸径设计尺寸 D/d 较小,腔室有效截流面积 A。较 大时,驱动腔建压时间短为 0.07 s,驱动腔压力增压 速度快,换挡执行机构的运动速度峰值达到了 2.8 m/s,如图 7b 所示。

综上分析,对于换挡过程控制提出的换挡力变 化平稳性、换挡活塞运动速度变化快速性等要求,可 以通过选择不同的换挡气缸缸径 D、活塞杆直径 d, 以及有效截流面积 A。来实现。

4 正交优化仿真试验分析

4.1 换挡气缸优化目标

换挡过程中,同步冲击度 j_s 、换挡时间 t_g 、同步 滑磨功率 p_s 3 个指标分别从平稳性、快速性和摩擦 元件的寿命 3 个方面对换挡品质进行了评价。同步 冲击度 j_s 可以表述为换挡力变化率 d F_s /dt 的函数; 同步滑磨功率 p_s 可以表述为换挡力 F_s 、换挡点转速 n_i 、挡位阶比 i_s/i_s 的函数,即

$$j_{s} = f(dF_{s}/dt)$$
(7)

$$p_s = f(F_s, n_i, i_y/i_x) \tag{8}$$

对于气动换挡系统,换挡力 F_s 可以表述为驱动 腔压力 p_1 、作用面积 A_1 、排气腔压力 p_2 、作用面积 A_2 、换挡摩擦力 F_f 间的函数,即

$$F_{s} = f(p_{1}, p_{2}, A_{1}, A_{2}, F_{f})$$
(9)

换挡过程中为减小同步冲击应保证换挡力变化 平稳;为避免滑磨功率过大,应保证换挡力F_s能够



图 7 不同设计参数下的换挡气缸热力学特性曲线



(a) D/d 较大 A_e 较小时换挡气缸热力学特性

(b) D/d 较小 A_e 较大时换挡气缸热力学特性

依据不同的换挡点转速 n_i、同步阶越换挡比 i_y/i_x 的 变化而实时调整。这就需要在进行换挡动作时,换 挡气缸腔室建压时间短,腔室压力变化率平稳,以满 足快速建立换挡力的要求。所以换挡气缸设计的优 化目标为:①换挡气缸腔室压力变化率:dp₁/dt, dp₂/dt 最小。②换挡气缸腔室建压时间:t_{char}最小。

由此根据以上2个要求,寻找换挡气缸的最优 设计尺寸。

4.2 换挡气缸设计优化因素的选择

换挡气缸各腔室的容积 V 决定了气缸体的充

放气质量流量,以及在气源压力变化条件下所能够 提供的换挡力范围[F_{smin},F_{smax}],而换挡气缸各腔室 的有效充气截流面积 A_e 决定了换挡气缸在换挡过 程中的充放气速度 v_{qm}。因此,对于换挡气缸的优化 设计,应从气缸腔室容积、有效充气截流面积的参数 选择入手。所以将气缸腔室有效作用面积的圆周直 径 D、换挡活塞杆直径 d、气缸腔室进排气口截面积 A 作为换挡气缸设计的优化因素。

4.3 正交平衡优化试验设计

在第4.1、4.2节的分析中,得到了以换挡气缸 缸径 D、换挡活塞杆直径 d、换挡气缸进排气口截面 积 A 为优化因素;以气缸腔室的气压变化率 dp/dt、 腔室建压时间 t_{ehar} 为评价指标的优化思想。在此, 选择 $L_{25}(5^3)$ 正交表安排试验,运用极差分析法,总 结试验指标的变化规律,寻找最优设计尺寸。

表 3 试验所选因素和水平 Tab.3 Selection on factors and level of experiment

- k T	因素					
小十	X(D)/mm	Y(d) / mm	$Z(A)/\mathrm{mm}^2$			
1	80	30	3			
2	78	25	4			
3	75	22	5			
4	72	20	6			
5	65	18	7			

根据试验数据,对腔室压力变化率、驱动腔建压 时间两个指标进行单一指标的计算分析,其结果如 表4所示。

	1 40. 4	2111a1y 515	or the or	thogonal	experim	ciit
	腔	室压力变体	七率	腔	至建压时	间
指标		$\mathrm{d}p_1/\mathrm{d}t$			$t_{\rm char}/{\rm s}$	
	X	Y	Ζ	X	Y	Ζ
$K_{i, I}$	98.2	116.7	36.7	0.480	0.400	0.660
$K_{i,\rm I\!I}$	96.5	108.3	63.5	0.438	0.404	0.514
$K_{i, III}$	104.6	105.1	101.5	0.226	0.462	0.436
$K_{i, \mathbb{N}}$	113.6	105.1	145	0.410	0.428	0.320
$K_{i, V}$	138.8	116.5	205	0.342	0.428	0.192
$\overline{K}_{i, I}$	19.64	23.34	7.34	0.096	0.080	0.132
$\overline{K}_{i, II}$	19.30	21.66	12.7	0.086	0.082	0.102
$\overline{K}_{i, III}$	20.92	21.02	20.3	0.090	0.092	0.088
$\overline{K}_{i, \mathbb{N}}$	22.72	21.02	29	0.082	0.086	0.064
$\overline{K}_{i, V}$	27.76	23.30	41	0.068	0.086	0.038
$R_{i,j}$	8.46	2.32	33.66	0.028	0.012	0.094

表 4 正交平衡优化试验极差分析表 Tab.4 Analysis of the orthogonal experiment

 $K_{i,j}$ 为第 i个因子的 j 水平所对应的试验指标值 之和。 $\overline{K}_{i,j}$ 为第 i个因子的 j 水平所对应的试验指标 平均值。 $R_{i,j}$ 为每列中 K_{ijmax} 与 K_{ijmin} 的差值。 $R_{i,j}$ 值越 大说明其对该指标的影响作用越强。

依据表4综合平衡分析如下:

(1)对于指标腔室压力变化率 dp/dt,选取 X₁Y₄Z₁最好;对于指标腔室建压时间 t_{char},选取 X₅Y₁Z₅最好,且两者为矛盾关系,即选择 X₁Y₄Z₁对 指标1优化时,其对指标2将产生负面效应。

(2)因素 XYZ 对两指标的主次关系,影响因素 Z 相比因素 X、Y 对两指标的影响较大,在搭配组合 时应首先考虑因素 Z 的水平。腔室压力变化率依 次为:Z、X、Y;腔室建压时间依次为:Z、Y、X。

综上分析,选择 X₃Y₂Z₃ 作为最终的优化组合设 计换挡气缸,即换挡气缸缸径 75 mm,换挡活塞杆直 径 25 mm,腔室有效截流面积 5 mm²。

最后,依据正交仿真优化方法设计了气自动选 换挡系统,并在各气缸腔室加装气压传感器用于检 测换挡过程各腔室的压力变化情况,将其安装于满 载质量为18 t 的重型牵引车辆上,并在环行水平跑 道上依据跑车速度进行循环换挡试验。

采用正交仿真优化设计的气自动选换挡系统实 车换挡测试曲线如图 8 所示。其中, p_1 为驱动腔压 力(MPa); p_2 为排气腔压力(MPa); t_x 为换挡行程 (m);v 为换挡执行机构运动速度(m/s); n_e 和 n_1 分 别为发动机转速和变速器输入轴转速(r/min)。从 图中可以看出,整个换挡过程迅速,气压变化平稳, 满足整车换挡匹配的要求。



5 结束语

针对重型商用车辆装用的多挡位变速器,设计 了具有可移植性的的气自动集成换挡执行机构。通 过分析换挡评价指标的影响因素,明确换挡气缸设 计的优化目标,影响参数指标,并基于所建立的热力 学模型,运用正交平衡优化方法,在 Simulink 仿真环 境下完成了仿真优化试验。最终通过实车测试试验 对所设计的气自动选换挡执行机构进行了匹配验 证。试验证明该套执行机构工作可靠、稳定。

- 参考文献
- 席军强,丁华荣,陈慧岩. ASCS 与 AMT 的历史、现状及其在中国的发展趋势[J]. 汽车工程,2002,24(2):89~93.
 Xi Junqiang, Ding Huarong, Chen Huiyan. The history and present status of ASCS and AMT and their development trend in China[J]. Automotive Engineering, 2002, 24(2): 89~93. (in Chinese)
- 2 何忠波,白鸿柏. AMT 技术的发展现状与展望[J]. 农业机械学报,2007,38(5):181~186.
 He Zhongbo, Bai Hongbai. Automatic mechanical transmission technique development actuality and expectation [J].
 Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2007, 38(5):181~186. (in Chinese)
- 3 刘振军,秦大同,胡建军. 重型车辆自动变速技术及发展趋势[J]. 重庆大学学报,2003,26(10):10~14. Liu Zhenjun, Qin Datong, Hu Jianjun. Developing direction of the heavy-duty vehicles' automated transmission[J]. Journal of Chongqing University, 2003, 26(10): 10~14. (in Chinese)
- 4 赵彤. 气动技术的发展及在新领域中的应用[J]. 液压气动与密封,2004(2):1~5.
 Zhao Tong. The development of pneumatics and its applications in the new area [J]. Hydraulics Pneumatics & Seals, 2004(2):1~5. (in Chinese)
- 5 李小宁. 气动技术发展的趋势[J]. 机械制造与自动化,2003(2):5~7.

Li Xiaoning. The development for pneumatic drive [J]. Machine Building & Automation, 2003(2): 5 ~ 7. (in Chinese)

- 6 Wang Yang, Xi Junqiang, Chen Huiyan. A study of automatic mechanical transmission based on a twelve-speed gearbox [C] // The International Conference on Mechanical Transmission(ICMT'2006) Agents. Chongqing: Science Press, 2006;506 ~ 510.
- 7 王祖温,王海涛,包钢,等.供气压力波动自适应缓冲高速气缸的研究[J].机械工程学报,2003,39(7):51~55. Wang Zuwen, Wang Haitao, Bao Gang, et al. Study on high-speed pneumatic cylinder with cushion self-adapting to supply pressure fluctuation[J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering,2003,39(7):51~55. (in Chinese)
- 8 李建藩. 气压传动系统动力学[M]. 广州:华南理工大学出版社, 1991.
- 9 王阳,席军强,刘富庆,等. 重型车辆整车一体化自动变速技术[J]. 农业机械学报,2009,40(1):15~19.
 Wang Yang, Xi Junqiang, Liu Fuqing, et al. Auto-shift technology through integrated-control method based on heavy truck
 [J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2009,40(1):15~19. (in Chinese)

(上接第 22 页)

- 2 牛铭奎,程秀生,葛安林,等. AMT 离合器接合过程中的压力控制[J]. 吉林大学学报:工学版,2004,34(2):198~201. Niu Mingkui, Cheng Xiusheng, Ge Anlin, et al. Pressure control of AMT clutch during engaging [J]. Journal of Jilin University: Engineering and Technology Edition, 2004,34(2):198~201. (in Chinese)
- 3 Mikael Holgerson. Optimizing the smoothness and temperatures of a wet clutch engagement through control of the normal force and drive torque [J]. Journal of Tribology, 2000, 122(1):119 ~ 123.
- 4 Cameron T M, McCombs T, Devlin M, et al. ATF friction properties and shift quality [C]. SAE Paper 2004 01 3027, 2004.
- 5 朱伟兴,陈垠昶. 模糊 PID 控制在汽车 ABS 中的应用与仿真研究[J]. 江苏大学学报:自然科学版, 2004, 25(4):310~314.

Zhu Weixing, Chen Yinchang. Application and simulation of automotive ABS using fuzzy PID control[J]. Journal of Jiangsu University: Natural Science Edition, 2004,25(4):310 ~ 314. (in Chinese)

- 6 杨启耀,周孔亢,张文娜,等. 半主动空气悬架 Fuzzy-PID 控制[J]. 农业机械学报,2008,39(9):24~29.
- Yang Qiyao, Zhou Kongkang, Zhang Wenna, et al. Fuzzy PID control on semi-active air suspension [J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2008, 39(9):24 ~ 29. (in Chinese)